AustroModell

V1.0

Der AustroModell 6- bis 24-Kanal Servo Controller kann mit dem Computer über den USB- Mini-B-Kabel angeschlossen werden (nicht im Lieferumfang enthalten, aber im Shop erhältlich). Der USB-Anschluss dient dazu, den Servo-Controller zu konfigurieren und zu programmieren.

Es kann auch dazu verwendet werden, um Befehle an den Servoregler zu senden und Informationen über den aktuellen Zustand des Servoreglers zu erhalten.

Starten Sie den "Maestro Control Center".

🕈 Pol	olu Mae	estro Control Ce	enter								
Eile	<u>D</u> evice	<u>E</u> dit <u>H</u> elp									
Conne	ected to:	Not Connected	✓ Firmware ve	ersion: 1.01					Err	or code: N/A	
Status	Errors	Channel Settings	Serial Settings	Sequence	Script						
1 #	Name	Mode En	abled				Target	Speed	Acceleration	Position	
0		Servo			1	_ [1500,00 🛟	0 🛟	0 🛟	0,00 🛟	
1		Servo			1	-	1500,00 拿	0 🗘	0 🗘	0,00 🛟	
2		Servo			1	_	1500,00 拿	0 🜲	0 🗘	0,00 📚	
3		Servo			1	_	1500,00 🛟	0 🗘	0 🗘	0,00 📚	
4		Servo			1	_	1500,00 🛟	0	0 🗘	0,00 📚	
5		Servo			1	_	1500,00 🛟	0	0 🗘	0,00 📚	
	<u>S</u> ave	Frame 0								Apply S	ettings

Derzeit ist noch KEINE Verbindung mit dem Servo – Controller vorhanden (alles ist farblich gedimmt).

🕈 Pololu Ma	estro Control	Center							
<u>File D</u> evice	<u>E</u> dit <u>H</u> elp								
Connected to:	Not Connected	Firmware ve	ersion: 1.01				Err	or code: N/A	
Status Errors	Not Connected #00032119	erial Settings	Sequence Script	1					
# Name	Node	Enabled			Target	Speed	Acceleration	Position	
0	Se vo				1500,00 📚	0 🜲	0 🜲	0,00 😂	
1	Serve				1500,00 🗘	0 🜲	0 🗘	0,00 🛟	
2	Servo				1500,00 🗘	0 🜲	0 🜲	0,00 🛟	
3	Servo				1500,00 🗘	0 🜲	0 🜲	0,00 🛟	
4	Servo				1500,00 🗘	0	0 🜲	0,00 🛟	
5	Servo				1500,00 🗘	0	0 🜲	0,00 😂	
Save	e Frame O							Apply S	ettings

Sobald der Servo-Controller an dem USB-Port steckt, können Sie diesen auswählen.

AustroModell

V1.0

🕈 Pololu Mae	estro Contro	l Center							
<u>File D</u> evice	<u>E</u> dit <u>H</u> elp)							
Connected to:	#00032119	Firmware ve	ersion: 1.01				En	or code: 0x0000	
Status Errors	Channel Setti	ngs Serial Settings	Sequence	Script					
# Name	Mode	Enabled			Target	Speed	Acceleration	Position	
0	Servo				1500,00 😂	0 🜲	0 🗘	0,00 😂	
1	Servo				 1500,00 😂	0 🗘	0 🛟	0,00 😂	
2	Servo				 1500,00 😂	0 🗢	0 🗘	0,00 😂	
3	Servo				 1500,00 😂	0 🛟	0 🗘	0,00 😂	
4	Servo				 1500,00 ᅌ	0 🗢	0 🛟	0,00 🛟	
5	Servo				 1500,00 😂	0 🗢	0 🛟	0,00 😂	
Save	Frame 0							Apply Se	ettings
	1 ' 1		1 0	0	 1 0'	1	1 0 1	1	

Nach der Verbindungsaufnahme mit dem Servo-Controller sehen Sie die möglichen Servokanäle. Klicken Sie jetzt auf die kleinen Kästchen, um die benötigten Servos auszuwählen (Siehe unten).

Pololu Maestro Control Center Auto Baud Warning	×
The servo controller is currently configured to detect the serial baud rate. Until it has detected the baud rate, it will not be able to control servos. Do you want to change the serial mode to UART, 9600 bau and apply all settings now?	bı
OK Abbrechen	

Beim Klicken des ersten Kästchen erscheint dieses Fenster. Klicken Sie "OK" für die automatische Einstellung.

🕈 Pololu Ma	estro Contro	l Center							
<u>F</u> ile <u>D</u> evice	<u>E</u> dit <u>H</u> elp)							
Connected to:	#00032119	Firmware ve	ersion: 1.01	_			Err	or code: 0x0000	
Status Errors	Channel Setti	ngs Serial Settings	Sequence Scrip	ot					
# Name	Mode	Enabled			Target	Speed	Acceleration	Position	
0	Servo				1500,00 🗢	0 🜲	0 🗘	1500,00 😂	
1	Servo				1500,00 😂	0 🗘	0 🗘	1500,00 🛟	
2	Servo				1500,00 😂	0 🗘	0 🗢	1500,00 😂	
3	Servo				1500,00 😂	0 🗘	0 🗘	1500,00 🛟	
4	Servo				1500,00 😂	0 🗘	0 🗢	0,00 😂	
5	Servo				1500,00 😂	0 🗘	0 🗘	0,00 🛟	
<u>S</u> ave	Frame O							Apply Se	ettings

Jetzt kann es losgehen !

AustroModell

V1.0

🕈 Pololu Mae	estro Contro	l Center							
<u>File D</u> evice	<u>E</u> dit <u>H</u> elp								
Connected to:	#00032119	Firmware ve	ersion: 1.01				En	or code: 0x0000	
Status Errors	Channel Settir	ngs Serial Settings	Sequence Scrip	t					
# Name	Mode	Enabled			Target	Speed	Acceleration	Position	
0	Servo			-	1877,50 😂	0 🗢	0 🗢	1877,50 😂	
1	Servo				1266,00 😂	0 🜲	0 🗘	1266,00 😂	
2	Servo				1500,00 😂	0 🜲	0	1500,00 😂	
3	Servo				1500,00 😂	0 🜲	0 🗘	1500,00 😂	
4	Servo				1500,00 😂	0 🜲	0	0,00 😂	
5	Servo				1500,00 😂	0 🜲	0	0,00 😂	
<u>S</u> ave	Frame O							Apply S	ettings

Jetzt können Sie die Servos auf dem Controller zum ersten mal bewegen. Nehmen Sie den Schieberegler und bewegen diesen hin und her um das Servo zu bewegen.

ACHTUNG : Es muss die Stromversorgung zu den Servos angeschlossen sein (5V). Der Prozessor zieht den Strom (vorerst) aus dem USB-Port und benötigt daher keine eigene Stromversorgung.

CHANNEL SETTINGS

* Po	ololu Mae	estro	Control	Cen	ter									
Eile	<u>D</u> evice	Edit	: <u>H</u> elp											
Coni	nected to:	#000	32119	~	Firmware v	version: 1.01						E	rror code: 0x0	000
Statu	s Errors	Chan	inel Setting	js g	Serial Settings	Sequence	Script							
#	Name		Mode	э	Rate (Hz)	Min	Мах	On st	artup or	error:	Speed	Acceleration	8-bit neutral	8-bit range (+/-)
0	Servo-1		Servo	*	50	992 🤤	2000 😂	Off	*	992,00 🛟	992 😂	100 😂	1500,00 😂	476,25 🗢
1	Servo-2		Servo	*	50	992 🛟	2000 😂	Off	*	992,00 拿	496 😂	51 🤤	1500,00 🛟	476,25 😂
2			Servo	~	50	992 📚	2000 😂	Off	*	992,00 拿	- 🔁		1500,00 🛟	476,25 😂
3			Servo	1	50	9 🔁	200 📚	Off	*	992,00 😂	0 🗢	L 🗘	1500,00 拿	476,25 😂
4			Servo	•	50	992 🏹	2000 📚	Off	*	992,00 😂	0	0	1500,00 😂	476,25 😂
5			Servo	¥	50	992 👌	2000 👌	Off	*	992,00 🛟	0 🛟	0 🗘	1500,00 😂	476,25 😂
	eanced Pul Servos av Period (ms	se Con vailable s):	trol : 6											
	<u>S</u> ave	Frame	0]										bly Settings

Mit diesen Einstellungsfenster können Sie jedes Servo EXTRA konfigurieren. Es können den Namen, den MODE (Servo, INPUT, OUTPUT -> PROFIPROGRAMMIERUNG), die beiden Endpunkte (Min. Max). der Speed" (ie niedriger der Wert, desto langsamer) und die Beschleunigung" (ie

Endpunkte (Min, Max), der "Speed" (je niedriger der Wert, desto langsamer), und die "Beschleunigung" (je niedriger der Wert, desto langsamer die Beschleunigung) verändern.

Mit "Apply Settings" werden diese Werte übernommen (Siehe unten).

AustroModell

V1.0

FRAME PROGRAMMIERUNG

🕈 Po	lolu Mae	stro Contro	l Cente	r								
Eile	<u>D</u> evice	<u>E</u> dit <u>H</u> elp	I									
Conr	ected to:	#00032119	*	Firmware v	ersion: 1.01					En	ror code: 0x0000	
Statu	s Errors	Channel Setti	ngs Sei	rial Settings	Sequence	Script						
#	Name	Mode	Enable	Ь				Target	Speed	Acceleration	Position	
0	Servo-1	Servo	~		. 🤍		_	1500,00 拿	992 🛟	100 拿	1500,00 🛟	
1	Servo-2	Servo	~		. 🤍			1500 00 拿	496 🛟	51 😂	1500,00 🛟	
2		Servo	~		. 🤍			1500,0 🗢	0 🗢	0 🛟	1500,00 🛟	
3		Servo	~		. 🤊			1500,00 🤤	0 🗢	0 🛟	1500,00 🛟	
4		Servo						1500,00 📚	0 🗢	0 🛟	0,00 😂	
5		Servo						1500,00 😂	0 🗢	0 🛟	0,00 🛟	
	<u>S</u> ave	Frame 0 ┥	-		•		•		1.700		Apply S	ettings

Jetzt setzen Sie die Servos auf die "Neutrale" Position zurück (bei Target 1500 eintippen) uns klicken auf "**Save Frame**".

Damit haben Sie den ersten Startpunkt für Ihr persönliches Programm gesetzt.

Jetzt bewegen Sie die Servos auf den gewünschten Punkt und klicken wieder auf "**Save Frame**". Bei jeden Klick verändert sich die Frame-Nummer.

Bewegen Sie dazwischen immer wieder die Servos auf eine andere Stelle.

₫ P	ololu Mae	stro Contro	l Center							
Eile	<u>D</u> evice	<u>E</u> dit <u>H</u> elp	L							
Con	nected to:	#00032119	Firmware ve	ersion: 1.01				Err	or code: 0x0000	
Statu	IS Errors	Channel Settir	ngs Serial Settings	Sequence Scrip]					
#	Name	Mode	Enabled			Target	Speed	Acceleration	Position	
0	Servo-1	Servo			. 🕘 .	1907,00 🛟	992 🛟	100 拿	1907,00 🛟	
1	Servo-2	Servo	Image:			1133,75 🛟	496 🛟	51 🜲	1133,75 🛟	
2		Servo				1500,00 拿	0 🗘	0 🗘	1500,00 🛟	
3		Servo				1500,00 拿	0 🗘	0 🗘	1500,00 拿	
4		Servo		I I		1500,00 ᅌ	0 🜲	0 🗘	0,00 😂	
5		Servo		I I		1500,00 😂	0 🗢	0 🗘	0,00 🛟	
	<u>S</u> ave	Frame 5 🗖		-					Apply Se	ettings

Wenn Sie dies jetzt einige male gemacht haben, sehen Sie die höhere Frame Zahl.

AustroModell

V1.0 DER SEQUENCER

🛧 Pololu Maestro Control Center			
<u>File D</u> evice <u>E</u> dit <u>H</u> elp			
Connected to: #00032119 💉 Firmware version: 1	.01	Error code: 0x0000	
Status Errors Channel Settings Serial Settings Seque	ence Script		
Sequence: Sequence 0	Bename Delete New Sequence Play in a loop Copy all Sequences to Soft Play Sequence Copy Sequence to Soft Stop Seguence Stop Seguence	cript pt	
	Load Frame Save Over Current Frame Frame properties Delete Frame]	
Tip: select multiple frames with CtrI+Click or Shift+Click.	Move Frame Up Move Frame Dow <u>n</u>		
Save Frame 5		Apply Settin	ngs

Der nächste Schritt ist der "Sequencer".

Hier werden die "Frames" gesammelt, und können in der Zeitspanne noch verändert werden.

🕈 Pololu Maestro Control Center	
<u>Eile D</u> evice <u>E</u> dit <u>H</u> elp	
Connected to: #00032119 Firmware version: 1.01 Error code: 0x0000 Status Errors Channel Settings Sequence Script	
Sequence: Sequence 0 Play in a loop Frame 1 500 Frame 2 500 Frame 3 500 Frame 4 500	
Load Frame Save Over Current Frame Frame properties Delete Frame	
Tip: select multiple frames with Ctrl+Click or Shift+Click.	
Save Frame 5	tings

Ein Klick auf "Play Sequence" zeigt Ihnen Ihre vorprogrammierten Abläufe. Achtung : Der Servo-Controller wird noch immer über den Computer gesteuert.

AustroModell

V1.0

🛣 Maestro S	🛧 Maestro Sequencer: Edit Frame 📃 🗖 🔀						
Name:	Frame 1						
Duration (ms):	500						
	<u> </u>						

Mit einen Klick auf die einzelnen "**Frame 0-X**" können Sie die Wartezeit zu jeden Bewegungsbefehl eintippen. Dies ist notwendig, falls Sie ein Servo sehr langsam auf die jeweilige Position fahren lassen. 1000ms = 1 Sekunde. Drücken Sie "**Play Sequence**" um die veränderten Werte zu sehen.

🕈 Pololu Mae Itro Control Center		
<u>Eile D</u> evice Edit <u>H</u> elp		
Connected to #00032119 V Firmware version: 1.01 Error of	ode: 0x0000;	
Status Error Channel Settings Sequence Script Sequence Sequence 0 Image: Copy all Sequences to Script Image: Copy all Sequences to Script Frames: Duration [Image: Copy all Sequences to Script Image: Copy Sequence to Script Frame 1 500 Image: Copy Sequence to Script Image: Copy Sequence to Script Frame 2 500 Stop Seguence Copy Sequence to Script Frame 3 500 Stop Seguence Image: Copy Sequence to Script Image: Copy Sequence Stop Seguence Stop Seguence Image: Copy Sequence to Script Image: Copy Sequence Stop Seguence Stop Seguence Image: Copy Sequence to Script Image: Copy Sequence Stop Seguence Stop Seguence Image: Copy Sequence to Script Image: Copy Sequence Image: Copy Sequence Image: Copy Sequence Image: Copy Sequence Image: Copy Sequence Stop Seguence Image: Copy Sequence Image: Copy Sequence Image: Copy Sequence Image: Copy Sequence Image: Copy Sequence Image: Copy Sequence Image: Copy Sequence Image: Copy Sequence Image: Copy Sequence Image: Copy Sequence Image: Copy Seq		
Tip: select multiple frames with Ctrl+Click or Shift+Click.		
Save Frame 5	<u>A</u> pply Set	tings

Falls Sie das Programm ununterbrochen wiederholen wollen, so aktivieren Sie den "Play in a loop" Button.

AustroModell

V1.0

🛧 Pololu Maestro Control Center		
<u> E</u> ile <u>D</u> evice <u>E</u> dit <u>H</u> elp		
Connected to: #00032119 V Firmware version: Status Errors Channel Settings Serial Settings Sequ	1.01 ience Script	Error code: 0x0000
Sequence: Sequence 0 Frames: Image: Frame 0 500 Frame 1 500 500 Frame 2 500 500 Frame 3 500 Frame 4 500	<u>R</u> ename Delete Play in a loop <u>P</u> lay Sequence Stop Seguence	New Sequence <u>Copy all Sequences to Script</u> Copies all of the sequences to separate subroutines at the Copy Sequence end of the script. The intent is for you to call these subroutines from your own custom code.
	Load Frame	Sa <u>v</u> e Over Current Frame Delete Fr <u>a</u> me
Tip: select multiple frames with Ctrl+Click or Shift+Click.	Move Frame Up Move Frame Dow <u>n</u>	
Save Frame 5		Apply Settings

Übergeben Sie jetzt Ihr Programm an das "Script" mit einen Klick auf " Copy all Sequences to Script"

DAS SCRIPT

Ele Device Edt telp Connected to: #00032119 Finnware version: 1.01 Error code:: 0.0000 Status Errors Channel Settings Sequence Script 0 of 10 levels used Status Code Run script on statup Script: 0 of 1024 bytes used Subroutines: 0 of 10 levels used Stack Image: transmitted in the sequence of th	★ Pololu Maestro Control Center	
Connected to: # 00032119 Finance Settings Sequence Script Status Errors Channel Settings Serial Settings Sequence Script Code Run script on startup Script 0 of 1024 bytes used Subroutines: 0 of 10 levels used Stack Image: the sequence of the seq	<u>Eile D</u> evice Edit <u>H</u> elp	
Status Errors Channel Settings Sequence Script Code Run script on statup Script 0 1024 bytes used Subroutines: 0 of 10 levels used Stack 9 ### Sequence subroutines: ### 1 25 24 12 # Sequence 0 25 24 13 sub Sequence_0 22 23 14 500 6000 6000 6000 0 0 frame_05 # Frame 0 22 23 15 500 7256 3557 frame_0.1 # Frame 1 20 20 16 500 4848 6649 frame_0.1 # Frame 2 20 13 19 return 18 10 18 20 14 Servo 15 14 21 servo 15 14 13 22 15 14 13 12 23 servo 15 14 13 24 servo 15 14 13 25 servo 10 9 7 24 servo 15 14 13 25 servo 16 5	Connected to: #00032119 V Firmware version: 1.01	Error code: 0x0000
Code Run script on startup Script 0 of 1024 bytes used Subroutines: 0 of 10 levels used Stack 9 ### Sequence subroutines: ### 1 # Sequence 0 26 24 26 24 23 24 22 24 23 24 22 24 22 24 22 24 22 24 22 24 22 24 22 24 22 21 20 18 500 7256 5337 frame_0.1 # Frame 1 20 20 18 500 7626 4335 frame_0.1 # Frame 2 20 18 500 7626 4335 frame_0.1 # Frame 3 20 21 20 18 18 17 18 17 18 17 18 17 18 12 20 18 19 18 17 18 12 20 18 12 12 10 12 10 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 13 12 13 12	Status Errors Channel Settings Serial Settings Sequence Script	
9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9	Code 🗌 Run script on startup Script: 0 of 1024 bytes used Subroutines: 0 of	10 levels used Stack
	9 ### Sequence subroutines: ### 11 # Sequence 0 12 # Sequence 0 13 \$ub Sequence_0 14 \$00 6000 6000 6000 0 0 frame_05 # Frame 0 15 \$00 7256 5357 frame_0_1 # Frame 1 16 \$00 4848 6649 frame_0_1 # Frame 2 17 \$00 7628 4535 frame_0_1 # Frame 3 18 \$00 delay # Frame 4 19 return 20 \$ servo 21 \$ servo 22 \$ servo 23 \$ servo 24 \$ servo 25 \$ servo 26 \$ servo 27 \$ servo 28 \$ delay 29 return 30 \$ servo 28 \$ servo 29 \$ return 30 \$ servo 31 \$ sub frame_0_1 32 \$ servo 33 \$ servo 34 \$ delay 35 return 36 \$ servo 37 \$ servo	# Value 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0 •
	Save Frame 5	<u>Apply Settings</u>

So sieht Ihr "Programm" aus.

AustroModell

Pololu Maestro Control Center		
<u>Eile Device Edit H</u> elp		
Connected to: #00032119 V Firmware version: 1.01 Error	code: 0x0000	
Status Errors Channel Settings Serial Settings Sequence Script		
Code 🗹 Run script on startup	Stack	
1 ### Sequence subroutines: ### 4 # Sequence_0 5 sub Sequence_0 6 500 6000 6000 6000 6000 0 0 frame_05 # Frame 0 7 500 7236 3337 frame_0_1 # Frame 1 8 500 4848 6649 frame_0_1 # Frame 2 9 500 7628 4535 frame_0_1 # Frame 3 10 500 delay # Frame 4 11 return 12 sub frame_05 14 5 servo 15 4 servo 16 3 servo 17 2 servo 18 1 servo 19 0 servo 23 sub frame_0_1 24 1 servo 25 0 servo 26 delay 27 return 28 sub frame_0_1 24 1 servo 26 delay 27 return 28 stop Script 29 Stop Script Step Script 20 Step Script Step Script	# 31 30 29 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4	Value 🔨
Save Frame 5	Apply Se	ttings

V1.0

Jetzt setzen Sie den Hacken bei "Run script on startup" um den Servo-Controller selbststänig arbeiten zu lassen. Sobald dieser extern montiert wird, fängt der Servo-Controller bei Anschluss an den Stromkreis zu arbeiten an.

🕈 Pololu Maestro Control Center				×
<u> E</u> ile <u>D</u> evice <u>E</u> dit <u>H</u> elp				
Connected to: #00032119 🛛 Firmware v	ersion: 1.01	Error c	ode: 0x0000	
Status Errors Channel Settings Serial Settings	Sequence Script			
Code 🗹 Run script on startup	Script: 77 of 1024 bytes used	Subroutines: OVERFLOW	Stack	
1 2 ### Sequence subroutines: 3 4 # Sequence 0 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5	### 0 0 frame_05 # Frame 0 # Frame 1 # Frame 2 # Frame 3 Restart Script Scroll to follow script	∑ View Compiled Code	# Value 31 30 39 28 27 26 25 24 23 22 24 23 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 •	
Save Frame 5			Apply Settings	

Wichtig : beim 6-Fach Servo-Controller muss aufgrund des kleineren Prozessors die Endlosschleife selbst gesetzt werden. Sehen Sie im oberen Bild, wo "**begin**" eingesetzt wird ...

AustroModell

★ Pololu Maestro Control Center Ele Device Edit Help Connected to: #00032119 Firmware version: 1.01 En Status Errors Channel Settings Serial Settings Serial Settings Code Run script on startup Script Subroutines: 0VERFLOW 1 ### Sequence 0 Subroutines: ### 3 ## Sequence 0 Sub Sequence_0 5 500 6000 6000 0 frame_05 # Frame 1 9 500 4848 6649 frame_0.1 # Frame 2 10 500 6284 535 frame_0.1 # Frame 3 11 500 delay # Frame 4 12 Frame 4 13 14 sub frame_05 1 # Frame 4 13 14 sub frame_05 1 # Servo 16 4 servo 5 5		
Ele Device Edit Help Connected to: #00032119 Firmware version: 1.01 En Status Errors Channel Settings Sequence Script Code Run script on startup Script 77 of 1024 bytes used Subroutines: 0VERFLOW 1 ### Sequence 0 Subroutines: 0VERFLOW 2 ### Sequence 0 Sub sequence_0 Sour 7256 S377 frame_0_1 # Frame 1 9 500 6000 6000 6000 0 frame_0_1 # Frame 2 Sour 7628 4535 frame_0_1 # Frame 3 10 500 7628 4535 frame_0_1 # Frame 3 Sour 7628 4535 frame_0_1 # Frame 3 11 500 delay # Frame 4		
Connected to: #00032119 Firmware version: 1.01 En Status Errors Channel Settings Serial Settings Sequence Script Code Plan script on startup Script 77 of 1024 bytes used Subroutines: OVERFLOW		
Status Errors Channel Settings Serial Settings Sequence Script Code Run script on startup Script 77 of 1024 bytes used Subroutines: 0VERFLDW 1 ### Sequence subroutines: ### 3 4 # Sequence 0 5 5 begin 6 sub Sequence_0 7 500 6000 6000 6000 0 0 frame_05 # Frame 0 8 500 7256 5357 frame_0.1 # Frame 1 9 500 7628 4335 frame_0.1 # Frame 2 10 500 7628 4335 frame_0.1 # Frame 3 11 500 delay # Frame 4 12 repeat 13 14 sub frame_05 15 5 servo 16 4 servo	or code: 0x000	0
Code Run script on startup Script 77 of 1024 bytes used Subroutines: 0VERFLOW 1 ### Sequence subroutines: ### 3 4 # Sequence 0 5 5 begin 6 6 sub Sequence_0 7 7 500 6000 6000 6000 6000 0 0 frame_05 # Frame 0 8 8 500 7256 5357 frame_0_1 # Frame 1 9 9 500 4848 6649 frame_0_1 # Frame 2 10 10 500 7628 4351 frame_0_1 # Frame 3 11 11 500 delay # Frame 4 12 12 repeat 13 14 sub frame_05 15 15 5 servo 16		
<pre> 2 ### Sequence subroutines: ### 3 # Sequence 0 5 begin 6 sub sequence_0 7 500 6000 6000 6000 0 0 frame_05 # Frame 0 8 500 7256 5357 frame_0_1 # Frame 1 9 500 4848 6649 frame_0_1 # Frame 2 10 500 7628 4535 frame_0_1 # Frame 3 11 500 delay # Frame 4 12 12 repeat 14 sub frame_05 15 5 servo 16 4 servo 16 4 servo 16 5 4 servo 16 5 5 servo 17 5 5 servo 18 5 5 servo 19 5 5 servo 10 5 servo 10 5 5 servo 10 5 servo 10 5 servo 10 5 servo 10 5</pre>	Stack	
17 3 servo 18 2 servo 19 1 servo 20 0 servo 20 0 servo 21 delay 22 return 23	 ▲ ▲ 31 30 29 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 	Value

... und das "return" wird durch "repeat" ersetzt (nur 1x)

🕈 Pololu Maestro Control Center	
Elle Device Edit Help Connected to: #00032119 Firmware version: 1.01	Error code: 0x0000
Status Errors Channel Settings Serial Settings Sequence Script Code ✓ Run script on startup Script: 79 of 1024 bytes used	Subroutines: 0 of 10 levels used Stack
1 ### Sequence subroutines: ### 3 # Sequence 0 5 begin 6 sub Sequence_0 7 500 6000 6000 6000 0 0 frame_05 # Frame 0 8 500 7256 5357 frame_0_1 # Frame 1 9 500 4848 6649 frame_0_1 # Frame 2 10 500 7628 4535 frame_0_1 # Frame 2 10 500 day # Frame 4 12 repeat 3 14 14 sub frame_05 15 5 servo 16 4 servo 17 3 servo 18 2 servo 19 1 servo 20 0 servo 21 delay 22 return 23 sub frame_0_1 25 1 servo 26 0 servo 27 delay 28 return 28 return 28 return 28 return 29 Scopt Script Scroll to follow script	ipt View Compiled Code

Mit "Apply Settings" schreiben Sie das Programm in den Servo-Controller um diesen selbstständig, und ohne Verbindung mit dem Computer, arbeiten zu lassen.

Beachten Sie Bitte, dass die Stromversorgung des Prozessors dann nicht mehr vom USB-Port übernommen wird. Achten Sie Bitte auch auf getrennte Stromversorgungen, da die Servos bis zu 1 Ampere Stromverbrauch haben können, und dadurch der Prozessor zu wenig Strom bekommt (ERROR-LED leuchtet).

AustroModell

V1.0

Vergessen Sie nicht, Ihre Daten zu sichern !

Weitere Hinweise für die "PROFI-PROGRAMMIERUNG" finden Sie in der englischen Anleitung im Internet. In dieser stehen auch die verschiedenen Möglichkeiten der INPUT und OUTPUT Programmierung (LED, Tasten, Sensoren,...).